

- Náplní předmětu bude kalkulus $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ (případně $\rightarrow \mathbb{R}^m$).
- Proč se zabývat funkcemi více proměnných? V praxi je často třeba uvažovat veličiny, které závisejí na více než jedné proměnné, např. objem rotačního kužele závisí na poloměru podstavy r a výšce h , teplota v kovovém prutu může záviset na místě x a čase t , hustota tělesa se může měnit v závislosti na bodu X o souřadnicích $[x, y, z]$, vektor síly $\vec{f} = (f_1, f_2)$ v rovině může záviset na souřadnicích bodu v rovině (tj. máme $\vec{f} = (f_1(x, y), f_2(x, y))$), apod.
- Výše uvedené naznačuje, že nám půjde o geometricko-fyzikální popis situace.
- Připomeňme, že v SA1 jsme množinu \mathbb{R} chápali nejenom jako množinu nějakých prvků (reálných čísel), ale byla zde jasně dána algebraická struktura (sčítání, násobení, \mathbb{R} je vybavena relací uspořádání, klíčový byl také axiom o suprém). Podobně, $\mathbb{R}^n := \underbrace{\mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \cdots \times \mathbb{R}}_{n\text{-krát}}$ nebude chápána pouze jako množina uspořádaných n -tic, ale jako množina, na které

je zavedena určitá struktura. Zejména, součet každých dvou prvků $X = [x_1, \dots, x_n] \in \mathbb{R}^n$, $Y = [y_1, \dots, y_n] \in \mathbb{R}^n$ je definován jako

$$X + Y = [x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n] \in \mathbb{R}^n$$

a násobek libovolným skalárem $c \in \mathbb{R}$ je pro každé $X \in \mathbb{R}^n$ definován jako

$$cX = [cx_1, \dots, cx_n] \in \mathbb{R}^n.$$

Lze ukázat, že \mathbb{R}^n s takto definovanými operacemi tvoří vektorový prostor dimenze n (viz lineární algebra). Prvky \mathbb{R}^n budeme nazývat buď body, nebo vektory (podle situace). Interpretujeme-li prvky X a Y jako body, pak rozdíl $Y - X$ bude chápán jako vektor (to je v souladu s tím, co známe z analytické geometrie). Další podstatnou vlastností je, že v \mathbb{R}^n umíme měřit vzdálenosti bodů, viz úvodní kapitola.

1 Metrické prostory

Definice 1.1 (metriky a metrického prostoru). Buď $M \neq \emptyset$ libovolná množina a $\rho : M \times M \rightarrow \langle 0, \infty \rangle$ zobrazení, které pro všechna $x, y, z \in M$ splňuje

- (m1) $\rho(x, y) = 0 \iff x = y$ (axiom totožnosti),
- (m2) $\rho(x, y) = \rho(y, x)$ (axiom symetrie),
- (m3) $\rho(x, y) \leq \rho(x, z) + \rho(z, y)$ (trojúhelníková nerovnost)

Zobrazení ρ nazýváme *metrika na M* , prvky množiny M nazýváme *body metrického prostoru (M, ρ)* , číslo $\rho(x, y)$ nazýváme *vzdálenost bodů x, y* .

Příklad 1.2. 1. Je-li M libovolná množina a $\rho(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{pro } x \neq y \\ 0 & \text{pro } x = y \end{cases}$, pak (M, ρ) je metrický prostor (nazývá se

diskrétní).

2. Je-li $M = \mathbb{R}$, pak $\rho(x, y) = |x - y|$ je metrika.

3. Je-li $M = \mathbb{R}^n$, $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, $y = (y_1, y_2, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$, pak

$$\rho_1(x, y) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2| + \cdots + |x_n - y_n|,$$

$$\rho_2(x, y) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2 + \cdots + (x_n - y_n)^2},$$

$$\rho_\infty(x, y) = \max\{|x_1 - y_1|, |x_2 - y_2|, \dots, |x_n - y_n|\}$$

jsou metriky. Metrika ρ_1 se nazývá *součtová (manhattanská, taxikářská)*, metrika ρ_2 se nazývá *eukleidovská*¹, metrika ρ_∞ se nazývá *maximální (šachovnicová, Čebyševova)*². Axiomy (m1), (m2) zřejmě platí. Ověřme (m3).

$$\begin{aligned} \rho_1 : \rho_1(x, z) + \rho_1(z, y) &= \sum_{i=1}^n |x_i - z_i| + \sum_{i=1}^n |z_i - y_i| = \sum_{i=1}^n (|x_i - z_i| + |z_i - y_i|) \\ &\geq \sum_{i=1}^n |x_i - z_i + z_i - y_i| = \rho_1(x, y). \end{aligned}$$

$$\rho_2 : \text{Vydeme z nerovnosti } \sum_{i=1}^n u_i v_i \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n u_i^2} \cdot \sqrt{\sum_{i=1}^n v_i^2} \quad (\text{Cauchyova-Buňakovského}^3\text{-Schwarzova}^4).$$

$$\text{Položme } u_i = p_i + q_i, v_i = q_i. \text{ Potom } \sum_{i=1}^n (p_i + q_i) q_i \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n (p_i + q_i)^2} \cdot \sqrt{\sum_{i=1}^n q_i^2}. \text{ Pokud naopak}$$

¹Eukleidés 3. stol. př.n.l., Řek žijící v Alexandrii v Egyptě

²Pafnutij Lvovič Čebyšev 1821–1894, Rus

$u_i = p_i, v_i = p_i + q_i$, potom máme $\sum_{i=1}^n p_i(p_i + q_i) \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n p_i^2} \cdot \sqrt{\sum_{i=1}^n (p_i + q_i)^2}$. Sečtením pak

$$\sum_{i=1}^n (p_i + q_i)^2 \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n (p_i + q_i)^2} \cdot \left(\sqrt{\sum_{i=1}^n p_i^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n q_i^2} \right), \text{ tj.}$$

$$\sqrt{\sum_{i=1}^n (p_i + q_i)^2} \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n p_i^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n q_i^2} \quad (\text{Minkowského nerovnost}^5).$$

Dosažením $p_i = x_i - z_i, q_i = z_i - y_i$ máme

$$\sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2} \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - z_i)^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n (z_i - y_i)^2}, \text{ tj. } \rho_2(x, y) \leq \rho_2(x, z) + \rho_2(z, y).$$

ρ_∞ : Označme j , resp. k , resp. ℓ , ten index, pro který nastane maximum z hodnot $|x_i - z_i|$, resp.

$|z_i - y_i|$, resp. $|x_i - y_i|$, tj. $\rho_\infty(x, z) = \max\{|x_i - z_i| : i = 1, 2, \dots, n\} = |x_j - z_j|$,

$\rho_\infty(z, y) = \max\{|z_i - y_i| : i = 1, 2, \dots, n\} = |z_k - y_k|$,

$\rho_\infty(x, y) = \max\{|x_i - y_i| : i = 1, 2, \dots, n\} = |x_\ell - y_\ell|$. Potom

$\rho_\infty(x, z) + \rho_\infty(z, y) = |x_j - z_j| + |z_k - y_k| \geq |x_\ell - z_\ell| + |z_\ell - y_\ell| \geq |x_\ell - z_\ell + z_\ell - y_\ell| = |x_\ell - y_\ell| = \rho_\infty(x, y)$, tedy $\rho_\infty(x, z) + \rho_\infty(z, y) \geq \rho_\infty(x, y)$.

4. Je-li $M = C(\langle a, b \rangle)$ (množina všech funkcí spojitých na $\langle a, b \rangle$), pak

$\rho_C(f, g) = \max\{|f(x) - g(x)| : x \in \langle a, b \rangle\}$ (metrika stejnoměrné konvergence),

$\rho_I(f, g) = \int_a^b |f(x) - g(x)| dx$ (integrální metrika)

jsou metriky. Ověření axiomů (m1) a (m2) je opět triviální. Axiom (m3) lze v případě ρ_C lze ověřit podobně jako v případě ρ_∞ na \mathbb{R}^n . V případě ρ_I máme

$$\begin{aligned} \rho_I(f, g) &= \int_a^b |f(x) - g(x)| dx = \int_a^b |f(x) - h(x) + h(x) - g(x)| dx \\ &\leq \int_a^b (|f(x) - h(x)| + |h(x) - g(x)|) dx = \int_a^b |f(x) - h(x)| dx + \int_a^b |h(x) - g(x)| dx \\ &= \rho_I(f, h) + \rho_I(h, g), \end{aligned}$$

kde jsme využili trojúhelníkovou nerovnost pro absolutní hodnotu, monotonii vzhledem k integrovaným funkcím (viz věta 22.8 v SA1) a aditivitu integrálu (integrál součtu je součet integrálů, viz věta 22.6 z SA1).

5. Je-li $M = \ell^\infty$ (množina všech ohraničených posloupností), pak

$$\rho_\infty(\{a_n\}, \{b_n\}) = \sup\{|a_n - b_n| : n \in \mathbb{N}\}$$

je metrika. Splnění axiomů (m1), (m2) je opět zřejmé. Axiom (m3) by se dokázal analogicky jako u ρ_∞ na \mathbb{R}^n .

Definice 1.3 (otevřené a uzavřené koule, okolí). Necht' (M, ρ) je metrický prostor, $a \in M, r \in \mathbb{R}^+$. Pak množina

$$B_r(a) := \{x \in M : \rho(a, x) < r\}$$

se nazývá *otevřená koule se středem a a poloměrem r* („ball“) a množina

$$B_r[a] := \{x \in M : \rho(a, x) \leq r\}$$

se nazývá *uzavřená koule se středem a a poloměrem r*. Speciálně: $O_\varepsilon(a) := B_\varepsilon(a)$ se nazývá (*epsilonové*) *okolí bodu a* a $O_\varepsilon^*(a) := O_\varepsilon(a) \setminus \{a\}$ se nazývá *ryzí (epsilonové) okolí bodu a*.

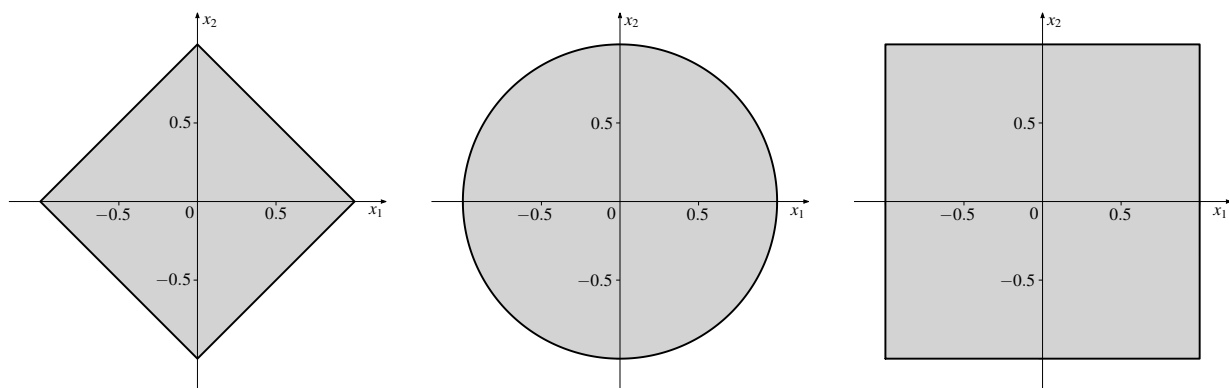
Poznámka. Platí: $\varepsilon \leq \delta \implies O_\varepsilon \subseteq O_\delta$. Není-li podstatná velikost poloměru ε , budeme psát stručně $O(a)$.

Příklad 1.4. Načrtněte $O_\varepsilon(a)$ v \mathbb{R}^2 s metrikami ρ_1, ρ_2 a ρ_∞ . Viz obrázek 1 (voleno $a = (0, 0)$ a $\varepsilon = 1$).

¹Viktor Jakovlevič Buňakovskij 1804–1889, Rus

²Karl Hermann Amandus Schwarz 1843–1921, Němec

³Hermann Minkowski 1864–1909, německý Žid

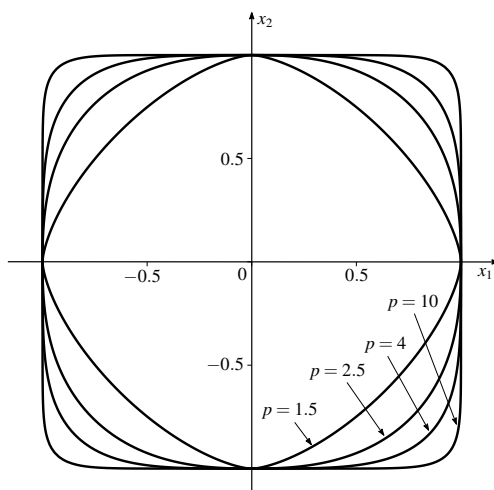


Obrázek 1: Jednotková koule (se středem v počátku) v \mathbb{R}^2 s metrikou ρ_1 , resp. ρ_2 , resp. ρ_∞

Poznámka. Metriku na \mathbb{R}^n lze (obecněji) zavést pro libovolné $p \in \langle 1, \infty \rangle$ vztahem

$$\rho_p(x, y) = \left(\sum_{i=1}^n |x_i - y_i|^p \right)^{1/p}.$$

Jednotková „kružnice“ se středem v počátku pro případ $n = 2$ (tj. množina všech bodů mající jednotkovou vzdálenost od počátku v metrice ρ_p) je načrtnuta pro několik hodnot parametru p na obrázku 2. Z tohoto obrázku je pak zřejmé, proč se maximální metrika značí indexem ∞ .



Obrázek 2: Jednotkové „kružnice“ v \mathbb{R}^2 se středem v počátku pro $p = 1.5$, $p = 2.5$, $p = 4$ a $p = 10$

Pozor, pro $p < 1$ výše uvedená funkce ρ_p nepředstavuje metriku!

Definice 1.5 (vzdálenosti dvou množin a průměru množiny). Nechť (M, ρ) je metrický prostor. Pro neprázdné $A, B \subseteq M$ definujeme:

$$\rho(A, B) := \inf\{\rho(a, b) : a \in A, b \in B\} - \text{vzdálenost množin } A, B,$$

$$d(A) := \sup\{\rho(x, y) : x, y \in A\} - \text{průměr množiny } A.$$

Jestliže množina $\{\rho(x, y) : x, y \in A\}$ není shora ohraničená, klademe $d(A) = \infty$. Vzdálenost bodu x od množiny A definujeme jako $\rho(x, A) := \rho(\{x\}, A)$.

Poznámka. Je-li $A \cap B \neq \emptyset$, pak zřejmě $\rho(A, B) = 0$ (vzdálenost však může být nulová i pro A, B disjunktní). Je-li alespoň jedna z množin A, B prázdná, pak klademe jejich vzdálenost rovnu ∞ . Naopak průměr prázdné množiny klademe nulový, tj. $d(\emptyset) = 0$.

Definice 1.6. Buď (M, ρ) metrický prostor, $A \subseteq M$. Řekneme, že A je *ohraničená*, jestliže $d(A) < \infty$.

Poznámka. Množina A je zřejmě ohraničená, jestliže existuje bod a a číslo $r > 0$ tak, že $A \subseteq B_r(a)$.

2 Podmnožiny metrického prostoru

Definice 2.1 (význačných bodů v metrickém prostoru). Nechť (M, ρ) je metrický prostor a $A \subseteq M$. Bod $a \in M$ se nazývá
vnitřní bod množiny A , jestliže existuje $\varepsilon > 0$ takové, že $O_\varepsilon(a) \subseteq A$,
hraniční bod množiny A , jestliže pro každé $\varepsilon > 0$ platí $O_\varepsilon(a) \cap A \neq \emptyset$ a zároveň $O_\varepsilon(a) \cap (M \setminus A) \neq \emptyset$,
bod uzávěru množiny A , jestliže $\rho(a, A) = 0$,
hromadný bod množiny A , jestliže pro každé $\varepsilon > 0$ platí $O_\varepsilon^*(a) \cap A \neq \emptyset$,
izolovaný bod množiny A , jestliže existuje $\varepsilon > 0$ takové, že $O_\varepsilon(a) \cap A = \{a\}$.

Definice 2.2 (vnitřku, hranice, uzávěru a derivace množiny). Nechť (M, ρ) je metrický prostor a $A \subseteq M$.

1. Množina všech vnitřních bodů množiny A se nazývá *vnitřek množiny A* a značí se A° (někdy $\text{int}(A)$ – interior),
2. Množina všech hraničních bodů množiny A se nazývá *hranice množiny A* a značí se ∂A (někdy $\text{fr}(A)$ – frontier),
3. Množina všech bodů uzávěru množiny A se nazývá *uzávěr množiny A* a značí se \bar{A} (někdy $\text{cl}(A)$),
4. Množina všech hromadných bodů množiny A se nazývá *derivace množiny A* a značí se A' .

Příklad 2.3. Uvažujte \mathbb{R} s metrikou $\rho(x, y) = |x - y|$ a množiny a) $A = (0, 1)$, b) $A = \langle 0, 1 \rangle \cap \mathbb{Q}$, c) $A = \langle 0, 1 \rangle \cup \{2\}$. Napište A° , ∂A , \bar{A} a A' .

Řešení. ad a) $A^\circ = A = (0, 1)$, $\partial A = \{0, 1\}$, $\bar{A} = \langle 0, 1 \rangle$, $A' = \langle 0, 1 \rangle$.

ad b) $A^\circ = \emptyset$, $\partial A = \langle 0, 1 \rangle$, $\bar{A} = \langle 0, 1 \rangle$, $A' = \langle 0, 1 \rangle$.

ad c) $A^\circ = A = (0, 1)$, $\partial A = \{0, 1, 2\}$, $\bar{A} = \langle 0, 1 \rangle \cup \{2\}$, $A' = \langle 0, 1 \rangle$.

Definice 2.4 (otevřené a uzavřené množiny v metrickém prostoru). Buď (M, ρ) metrický prostor, $A \subseteq M$. Množina A se nazývá *otevřená*, jestliže $A^\circ = A$, množina A se nazývá *uzavřená*, jestliže $\bar{A} = A$.

Věta 2.5. Buď (M, ρ) metrický prostor, $A \subseteq M$. Množina A je otevřená $\iff M \setminus A$ je uzavřená. Množina A je uzavřená $\iff M \setminus A$ je otevřená.

Důkaz. Ukažme nejprve, že pro každou $A \subseteq M$ platí $A^\circ = M \setminus \overline{M \setminus A}$. Skutečně, $x \in M \setminus \overline{M \setminus A} \iff x \notin \overline{M \setminus A} \iff \varepsilon := \rho(x, M \setminus A) > 0 \iff (y \in M \setminus A)(\rho(x, y) \geq \varepsilon) \iff O_\varepsilon(x) \cap (M \setminus A) = \emptyset \iff O_\varepsilon(x) \subseteq A \iff x \in A^\circ$.

Nechť A je otevřená, tj. $A = A^\circ$. Podle výše dokázaného tedy platí $A = M \setminus \overline{M \setminus A}$. Odtud plyne, že $M \setminus A = M \setminus (M \setminus \overline{M \setminus A})$. Protože pro každou podmnožinu $B \subseteq M$ platí $M \setminus (M \setminus B) = B$, platí z předchozí rovnosti, že $M \setminus A = \overline{M \setminus A}$, tj. $M \setminus A$ je uzavřená.

Nechť naopak $M \setminus A$ je uzavřená, tj. $M \setminus A = \overline{M \setminus A}$. Pak podle první části máme $A^\circ = M \setminus \overline{M \setminus A} = M \setminus (M \setminus A) = A$.

Platnost druhého tvrzení by se ukázala analogicky. \square

Poznámka. a) Lze ukázat, že v každém metrickém prostoru (M, ρ) pro libovolnou $A \subseteq M$ platí $(A^\circ)^\circ = A^\circ$, $\overline{\bar{A}} = \bar{A}$, a tedy A° je vždy otevřená a \bar{A} je vždy uzavřená.

b) Obecně $\overline{B_r(a)} \neq B_r[a]$, např. je-li (M, ρ) diskrétní, $a \in M$, $r = 1$, potom $B_1(a) = \{a\}$ a tedy $\overline{B_1(a)} = \{a\}$, avšak $B_1[a] = M$.

c) Platí $\emptyset^\circ = \emptyset$, $\bar{\emptyset} = \emptyset$ a tedy \emptyset je v jakémkoliv metrickém prostoru otevřená i uzavřená zároveň. Podle předchozí věty je pak celá M také otevřená i uzavřená zároveň.

3 Konvergence v metrickém prostoru

Definice 3.1 (konvergentní posloupnosti v metrickém prostoru). Buď (M, ρ) metrický prostor a $\{x_n\}_{n=1}^\infty$ posloupnost bodů z M (tj. zobrazení $\mathbb{N} \rightarrow M$). Řekneme, že posloupnost $\{x_n\}_{n=1}^\infty$ *konverguje k bodu $x \in M$* (je *konvergentní v M*), jestliže $\lim_{n \rightarrow \infty} \rho(x_n, x) = 0$ (zapisujeme $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$, stručně $\lim x_n = x$ nebo $x_n \rightarrow x$).

Příklad 3.2. 1. (M, ρ) diskrétní (viz příklad 1.2.1): $x_n \rightarrow x \iff (\exists n_0 \in \mathbb{N})(n \geq n_0 \implies x_n = x)$.

2. (\mathbb{R}^2, ρ_1) (viz příklad 1.2.3): $(x_n, y_n) \rightarrow (x, y) \iff x_n \rightarrow x, y_n \rightarrow y$ v \mathbb{R} s metrikou $\rho(x, y) = |x - y|$.

Důkaz. $0 = \lim(|x_n - x| + |y_n - y|) = \lim |x_n - x| + \lim |y_n - y|$. Protože, ale $\lim |x_n - x| \geq 0$, $\lim |y_n - y| \geq 0$, musí být $\lim |x_n - x| = 0$, $\lim |y_n - y| = 0$. \square

Analogické tvrzení platí pro všechny metrické prostory z příkladu 1.2.3.

3. $(C(\langle a, b \rangle), \rho_C)$ (viz příklad 1.2.4):

$$f_n \rightarrow f \iff (\forall \varepsilon > 0)(\exists n_0 \in \mathbb{N})(\forall n \geq n_0)(\forall x \in \langle a, b \rangle) : |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon.$$

Má-li posloupnost funkcí definovaných na intervalu $\langle a, b \rangle$ vlastnost uvedenou na pravé straně ekvivalence, řekneme, že posloupnost funkcí $\{f_n\}_{n=1}^\infty$ *konverguje stejnoměrně* na $\langle a, b \rangle$ k funkci f .

Důkaz. Konvergence $f_n \rightarrow f$ v $(C(\langle a, b \rangle), \rho_C)$ znamená:

$$(\forall \varepsilon > 0)(\exists n_0 \in \mathbb{N})(\forall n \geq n_0) : \rho_C(f_n, f) < \varepsilon \iff$$

$$(\forall \varepsilon > 0)(\exists n_0 \in \mathbb{N})(\forall n \geq n_0) : \max\{|f_n(x) - f(x)| : x \in \langle a, b \rangle\} < \varepsilon \iff$$

$$(\forall \varepsilon > 0)(\exists n_0 \in \mathbb{N})(\forall n \geq n_0)(\forall x \in \langle a, b \rangle) : |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon. \quad \square$$

Definice 3.3 (ohraničenosti posloupnosti). Buď (M, ρ) metrický prostor a $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ posloupnost bodů z M . Řekneme, že posloupnost $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ je *ohraničená*, jestliže množina $\{x_n : n \in \mathbb{N}\}$ je ohraničená ve smyslu definice 1.6.

Věta 3.4. Buď (M, ρ) metrický prostor. Pak platí

1. Každá posloupnost $\{x_n\} \subseteq M$ má nejvýše jednu limitu v M .
2. Posloupnost konvergentní v (M, ρ) je ohraničená v (M, ρ) .
3. $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x \in M \iff$ pro každou posloupnost $\{x_{n_k}\}$ vybranou z $\{x_n\}$ platí $\lim_{k \rightarrow \infty} x_{n_k} = x$.

Důkaz. Plyne z příslušných tvrzení v kapitole o posloupnostech, viz SA1. \square

Definice 3.5 (cauchyovské posloupnosti). Buď (M, ρ) metrický prostor a $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ posloupnost bodů z M . Řekneme, že posloupnost $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ je *cauchyovská*, jestliže ke každému $\varepsilon > 0$ existuje $n_0 \in \mathbb{N}$ takové, že pro všechna $m, n \geq n_0$ je $\rho(x_m, x_n) < \varepsilon$.

Věta 3.6. Nechť (M, ρ) je metrický prostor a $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ posloupnost bodů z M . Je-li $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ konvergentní v (M, ρ) , pak je cauchyovská.

ZK *Důkaz.* Nechť $x_n \rightarrow x$ a $\varepsilon > 0$ je libovolné. K $\frac{\varepsilon}{2}$ existuje $n_0 \in \mathbb{N}$ takové, že pro všechna $n \geq n_0$ je $\rho(x_n, x) < \frac{\varepsilon}{2}$. Pro libovolné $m \geq n_0$ a libovolné $n \geq n_0$ tedy s využitím trojúhelníkové nerovnosti platí $\rho(x_m, x_n) \leq \rho(x_m, x) + \rho(x_n, x) < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$. \square

Poznámka. Obrácené tvrzení obecně neplatí. Např. pro $M = (0, 1)$, $\rho(x, y) = |x - y|$, $\{x_n\}_{n=1}^{\infty} = \{1/n\}_{n=1}^{\infty}$ je cauchyovská, ale není konvergentní (protože $0 \notin M$).

Věta 3.7. Nechť (M, ρ) je metrický prostor a $A \subseteq M$. Množina A je uzavřená v $(M, \rho) \iff$ pro každou konvergentní posloupnost $\{x_n\} \subseteq A$ takovou, že $x_n \rightarrow x$, platí $x \in A$.

Důkaz. „ \implies “ Nechť A je uzavřená, tj. $A = \overline{A}$ a nechť $\{x_n\}$ je libovolná posloupnost konvergující k $x \in M$. Kdyby $x \notin A$, pak by $\varepsilon := \rho(x, A) > 0$ a tedy pro každé x_n by platilo $\rho(x_n, x) \geq \varepsilon$, což by bylo ve sporu s $x_n \rightarrow x$.

„ \impliedby “ Nechť pro každou posloupnost $\{x_n\} \subseteq A$, pro kterou $x_n \rightarrow x$, platí $x \in A$. Buď $y \in \overline{A}$ libovolný bod, tj. platí $\rho(y, A) = 0$. Ke každému $\frac{1}{n} > 0$ existuje $x_n \in A$ takové, že $\rho(x_n, y) < \frac{1}{n}$. To znamená, že pro takto vytvořenou posloupnost $\{x_n\}$ platí $\lim \rho(x_n, y) = 0$, tj. $x_n \rightarrow y$. Z podmínky plyne, že $y \in A$. Tedy $\overline{A} \subseteq A$. Protože však také $A \subseteq \overline{A}$, máme $A = \overline{A}$, tj. A je uzavřená. \square

Definice 3.8 (ekvivalentních metrik). Nechť M je množina a ρ, σ metriky na M . Řekneme, že ρ a σ jsou *ekvivalentní metriky na M* , jestliže pro každou posloupnost $\{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subseteq M$ platí: $x_n \rightarrow x$ v $(M, \rho) \iff x_n \rightarrow x$ v (M, σ) .

Příklad 3.9. a) Metriky ρ_1, ρ_2 a ρ_{∞} na \mathbb{R}^n jsou ekvivalentní, protože pro každou z těchto metrik platí, že $x_k \rightarrow x \iff x_i^k \rightarrow x_i$ v $(\mathbb{R}, |x - y|)$. To znamená, že $x_k \rightarrow x$ v (\mathbb{R}^n, ρ_j) , kde $j \in \{1, 2, \infty\} \iff (\forall \varepsilon > 0)(\exists k_0 \in \mathbb{N})(\forall k \geq k_0)(\forall i \in \{1, 2, \dots, n\}) : |x_i^k - x_i| < \varepsilon$.

b) Metriky ρ_I a ρ_C na $C([a, b])$ nejsou ekvivalentní.

Poznámka. Jsou-li ρ, σ ekvivalentní metriky na M , pak množina $A \subseteq M$ je uzavřená v $(M, \rho) \iff$ je uzavřená v (M, σ) a je otevřená v $(M, \rho) \iff$ je otevřená v (M, σ) .

Věta 3.10. Buďte ρ, σ metriky na M . Jestliže existují kladné konstanty a, b takové, že pro všechny dvojice bodů $(x, y) \in M^2$ je $a\sigma(x, y) \leq \rho(x, y) \leq b\sigma(x, y)$, pak jsou metriky ekvivalentní.

ZK *Důkaz.* Nechť je splněna podmínka věty, $x \in M$, a nechť $\{x_n\} \subseteq M$ je taková posloupnost, že $\lim \sigma(x_n, x) = 0$. Pak $a\sigma(x_n, x) \leq \rho(x_n, x) \leq b\sigma(x_n, x)$ a z věty o 3 posloupnostech (viz věta 7.10 v SA1) plyne $\lim \rho(x_n, x) = 0$. Pokud bychom vyšli z posloupnosti, pro kterou $\lim \rho(x_n, x) = 0$, pak se důkaz provede stejně s využitím nerovnosti $\frac{1}{b}\rho(x, y) \leq \sigma(x, y) \leq \frac{1}{a}\rho(x, y)$, která je ekvivalentní s nerovností v podmínce věty. \square

Definice 3.11 (indukované metriky a metrického podprostoru). Nechť (M, ρ) je metrický prostor a $A \subseteq M$. Metriku ρ_A , definovanou jako $\rho_A(x, y) = \rho(x, y)$ pro $\forall x, y \in A$, nazýváme *metrikou indukovanou na množině A* metrikou ρ . Metrický prostor (A, ρ_A) nazýváme *podprostorem metrického prostoru (M, ρ)* . Píšeme $(A, \rho_A) \subseteq (M, \rho)$.

Příklad 3.12. Uvažujeme-li \mathbb{R} jako podmnožinu \mathbb{R}^2 (tj. reálná čísla ztotožníme s dvojicemi $(a, 0)$), pak každá z metrik ρ_i ($i = 1, 2, \infty$) na \mathbb{R}^2 indukuje metriku $\rho(x, y) = |x - y|$ na \mathbb{R} .